

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации

ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ

"НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИТМО"

РАСПОРЯЖЕНИЕ

от « 18 » сентября 2025 года

№ 1/09

В соответствии с «Регламентом о порядке отчисления обучающихся из федерального государственного автономного образовательного учреждения высшего образования «Национальный исследовательский университет ИТМО» утверждаю следующие составы и графики заседаний комиссий факультета систем управления и робототехники по проведению повторной промежуточной аттестации у обучающихся, получивших задолженности в течение промежуточной аттестации весеннего семестра 2024/2025 учебного года (Приложение).

Декан факультета ФСУ и Р



(личная подпись)

А.А. Пыркин

(ФИО)

Приложение к распоряжению № 1/09 от " 18 " сентября 2025 года

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
Комиссия №1 председатель: Андреев Ю.С. секретарь: Третьяков С.Д. члены комиссии: • Афанасьев М.Я. • Беркутов И.В. • Быченков В.А. • Егоров Р.А. • Ильинский А.В. • Кинжагулов И.Ю. • Крылова А.А. • Лукьянов Г.Н. • Моторин А.С. • Пирогов А.В. • Помпеев К.П. • Тимофеева О.С. • Федоров А.В. • Шорохов С.А.	Заседание №1 26.09.2025, 15:30, ZOOM Заседание №2 30.09.2025, 15:30, ZOOM Заседание №3 03.10.2025, 15:30, ZOOM	Cyber Physical Systems and Technologies / Киберфизические системы и технологии	FCPSandT R24 маг 1.1
		Future Things Design / Дизайн вещей будущего	R3344с
		Автоматизация разработки управляющих программ для высокотехнологичного оборудования	АРУПВО R24 маг 1.1
		Автоматизация технологической подготовки производства	АТПП R24 маг 1.1
		Аддитивные технологии	R3435
		Введение в профессиональную деятельность. Знакомство с индустриальными партнерами	R3235, R3240, R3243, R3335, R3336, R3337, R3338, R3340, R3342, R3435, R3436, R3440, R3443
		Интеллектуальные системы управления промышленным предприятием	ИнтелСУПП R24 маг 1.1
		Информационная поддержка жизненного цикла изделий	ИПЖЦЗ R24 маг 1.1
		Испытания и контроль качества продукции	R3435, ИКП R22 бак 1.1
		Киберфизические системы и технологии	Ф. КСиТ R24 маг 1.1
		Компьютерное моделирование процессов и систем	R3435, КМПИС R22 бак 1.1
		Компьютерное моделирование технологических и производственных процессов	КМТиПП R24 маг 1.1
		Конструирование технологической оснастки	R3435, КТО R22 бак 1.1
		Материаловедение	L3417, R3435,

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
			R3440
		Методология научных и инженерных исследований	МНИИ R24 маг 1.1
		Метрология, обеспечение качества и сертификация	R3435, МОКС L33 1.1, МОКиС R22 бак 1.1, МОКиС R23 1.1
		Моделирование и прототипирование	R3235, R3237, R3241, R3243, R3280, R3435, МиПТ R22 бак 1.1, МиПТ R23 1.1, МиПТ R24 1.1, Ф.МиПТ R24 1.1
		Надежность изделий и систем	R3435, НИиС R22 бак 1.1
		Новые производственные технологии	НПТ R24 маг 1.1
		Операционная система Linux	R3235, R3237, R3240, R3241, R3243, R3280, R3435
		Организация производственных процессов	ОПП R24 маг 1.1, ОргПП R24 маг 1.1
		Организация цифрового производства	R3435, ОЦП R22 бак 1.1
		Основы взаимозаменяемости	R3435, ОВ R23 1.1
		Основы проектирования приборов и систем	R3435, ОППиС R22 бак 1.1
		Основы цифрового производства	R3435
		Планирование эксперимента, методы анализа и обработки данных	R3435

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
		Программирование на Python	R3235, R3237, R3240, R3241, R3243, R3280, R3335, R3336, R3337, R3338, R3340, R3342, R3343, R3435, R3440, Прог Python 1 R24 1.2, Прог Python 2 R24 2.1
		Программирование оборудования с ЧПУ (базовый уровень)	R3435
		Программирование промышленных логических контроллеров	R3435
		Производственная, проектная практика	R3342, R3343, R3380
		Производственная, проектно-конструкторская	R3435, R3436, R3437, R3440, R3441, R3443, Производ_П К R22 бак
		Производственная, проектно-технологическая	Производств енная_ПТ R22 бак
		Производственная, проектно-технологическая практика	R3343, Производств енная, проектно- технологичес кая практика, R23
		Производственные технологии	R3435, Про.тех R22 бак 1.1.1
		Реинжиниринг производственных процессов	РеинжПП R24 маг 1.1
		Физические основы получения измерительной информации	R3435
Комиссия №2	Заседание №1	Изготовление и испытания	R3435,

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
председатель: Литвиненко Ю.А. секретарь: Потемина Н.С. члены комиссии: • Богомолов В.В. • Завитаев А.С. • Золотаревич В.П. • Моторин А.В.	23.09.2025, 11:00, пер. Гривцова, д.14-16, лит.А ауд.456 Заседание №2 30.09.2025, 11:00, пер. Гривцова, д.14-16, лит.А ауд.456 Заседание №3 03.10.2025, 11:00, пер. Гривцова, д.14-16, лит.А ауд.456	навигационных датчиков и систем	ИНДиС R22 бак 1.1
		Искусственный интеллект в задачах управления и навигации	ИИвЗУН R24 маг 1.1
		Квантовые и волновые инерциальные датчики	КВИД R24 маг 1.1
		Математические основы теории оценивания	R3435, МОТО R22 бак 1.1
		Обработка гидроакустической информации	ОГАИ R24 маг 1.1
		Прикладная теория гироскопов	R3435, ПТГ R22 бак 1.1
		Проектирование цифровых блоков микросхем	ПЦБМ R24 маг 1.1
		Теоретические основы навигации	R3435, ТОН R22 бак 1.1
		Теория колебаний	R3435, ТК R22 бак 1.1
		Управление стохастическими системами	УСС R24 маг 1.1
		Экспериментальные и теоретические методы в прикладной технологии	ЭТМПТ R24 маг 1.1
Комиссия №3 председатель: Власов С.М. секретарь: Краснов А.Ю. члены комиссии: • Голубев А.К. • Зименко К.А. • Маргун А.А. • Парамонов А.В. • Пашенко А.В.	Заседание №1 25.09.2025, 17:30, пер. Гривцова, д.14-16, лит.А ауд.445 Заседание №2 01.10.2025, 10:00, пер. Гривцова, д.14-16, лит.А ауд.445 Заседание №3 03.10.2025, 10:00, пер. Гривцова, д.14-16, лит.А ауд.446	Adaptive and Robust Control / Адаптивное и робастное управление	ADandRC R24 маг 1.1, R4243c
		Automatic Control Linear Systems / Линейные системы автоматического управления	R3344c
		Automatic Control Theory / Теория автоматического управления	Automatic Control Theory_СОП 1.1, R3444c
		CAD системы	CAD_системы R24 маг 1.1
		Challenges and Approaches of Modern Robotics / Задачи и подходы современной робототехники	R4235c, R4237c
		Computer Aided Design / Системы автоматизированного проектирования	Computer Aided Design_СОП 1.1, R3244c, R3444c

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
		Computer Vision / Компьютерное зрение	CompVis R24 мар 1.1, Computer Vision_СОП 1.1, R3344c, R3444c, R4235c, R4237c
		Computer-Aided Design / Системы автоматизированного проектирования	R4235c, R4237c
		Control Systems Programming / Программирование систем управления	R4243c
		Deep Learning / Глубокое обучение	Deep_Learnin g R24 мар 1.1, R4235c
		Design and Optimization of Mechatronic Systems / Разработка и оптимизация мехатронных систем	R4235c
		Digital Control Systems / Цифровые системы управления	DCS R24 мар 1.1
		Dynamic Systems Simulation / Моделирование динамических систем	Dynamic Systems Simulation_C ОП 1.1, R3444c
		Electromechanical Systems Dynamics / Динамика электромеханических систем	Electromecha nical Systems Dynamics_C ОП 1.1, R3444c
		Machine Learning in Robotics / Методы машинного обучения в робототехнике	MLinRob R24 мар 1.1, R4235c, R4237c
		Mathematical Basics of the Systems Theory / Математические основы теории систем	Mathematical Basics of the Systems Theory_СОП 1.1, R3444c
		Microcontroller Systems / Микроконтроллерные системы	R4243c
		Modern Control Systems / Современные методы автоматического управления	MCS R24 мар 1.1, R4235c
		Modern Control Theory / Современная теория систем управления	MCTh R24 мар 1.1

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
		Optimal Control / Оптимальное управление	Optimal_Control R24 маг 1.1
		Principles of Circuit / Основы схемотехники	Principles of Circuit_COП
		Research Internship / Научно-исследовательская работа	R4235c, R4237c, ResearchInternship_RAI R24 маг
		Robot Motion Planning and Control / Планирование траекторий и управление роботами	R4235c, R4237c, RobMPC R24 маг 1.1
		Robot Perception / Системы оцувствления роботов	R4235c, R4237c
		Robot Programming / Программирование роботов	R4235c, R4237c, RobProg R24 маг 1.1
		Robotic Systems Hardware / Аппаратное обеспечение робототехнических систем	R4235c, RobSH R24 маг 1.1
		Robots Modeling and Identification / Моделирование и идентификация роботов	R4235c, R4237c
		Sensorless Control / Бессенсорное управление	R4243c
		Simulation of Robotic Systems / Имитационное моделирование робототехнических систем	R4235c
		System software / Системное программное обеспечение	R3444c, System software_COП 1.1
		Адаптивное и робастное управление	R4220, R4251, АДиРУ R24 дист.маг 1.1, АДиРУ R24 маг 1.1
		Алгоритмы ориентации в пространстве	R3435, АОвП R22 бак 1.1
		Аппаратное обеспечение робототехнических систем	R4235c
		Бессенсорное управление	R4220, БессенсУпр R24 маг 1.1
		Введение в профессиональную деятельность. Проектная деятельность	R3235, R3243, R3335,

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
			R3336, R3337, R3338, R3342, R3343, R3435, R3440, R3443, ВПД.ПД 1 R24 1.1, ВПД.ПД 1 R24 1.2, ВПД.ПД 1 R24 1.3, ВПД.ПД 1 R24 1.4, ВПД.ПД 4 R24 4.1
		Глубокое обучение	R4233с, R4235с, Глуб_Обучен ие R24 маг 1.1
		Задачи и подходы современной робототехники	R4233с, R4235с, R4236с
		Имитационное моделирование робототехнических систем	R4235с
		Компьютерное зрение	R4233с, R4235с, КомпЗрение R24 маг 1.1
		Линейные системы автоматического управления	R3435, R3440, ЛСАУ R22 бак 1.1.1, ЛСАУ R22 бак 2.1.1, ЛСАУ R22 бак 3.1.1
		Машинное обучение и нейронные сети	R4251, МОиНС R24 дист.маг 1.1
		Методы машинного обучения в робототехнике	R4233с, R4235с, ММОВРТ R24 маг 1.1
		Микропроцессорные и распределенные системы управления	R4233с, R4235с, МикроPCY R24 маг 1.1
		Моделирование динамических систем	R3435
		Моделирование и	R4233с,

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
		идентификация роботов	R4235с, R4236с
		Моделирование технических систем	R3435, R4220, Моделирование TC R24 маг 3.1
		Научно-исследовательская работа	R4233с, R4235с, R4236с, R4251, НИР_РобИИ R24 маг, НИР_САНУ R24 маг
		Операционная система ROS	R3435, OP ROS R22 бак 1.1, OC ROS R23 1.1
		Оптимальное управление	R4220, ОптимУпр R24 маг 1.1
		Основы проектной деятельности	R3235, R3241, R3243, R3336, R3337, R3342, R3343, R3435, R3436, R3437, R3440, R3441, R3443, Основы проектной деятельности , ФСУиР, 1 курс 1.1, Основы проектной деятельности , ФСУиР, 1 курс 1.2, Основы проектной деятельности , ФСУиР, 1 курс 1.4
		Планирование траекторий и управление роботами	R4233с, R4235с, ПТиУР R24 маг 1.1
		Построение научной работы	R3241,

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
			R3243, R3280, R3335, R3435, R3436, R3437, R3440, R3441, R3443, Построение научной работы, ФСУиР, 1 курс 1.1, Построение научной работы, ФСУиР, 1 курс 1.2, Построение научной работы, ФСУиР, 1 курс 1.3, Построение научной работы, ФСУиР, 1 курс 1.4, Построение научной работы, ФСУиР, 1 курс 1.5
		Практическая линейная алгебра	R3335, R3336, R3337, R3338, R3342, R3435, R3436, R3437, R3440, R3441, R3443, Прак.Лин. Ал. R23 1.2, Прак.Лин. Ал. R23 1.3
		Прикладной искусственный интеллект	R3435
		Программирование микроконтроллеров	R3435, Прог.МК R22 бак 1.3
		Программирование ПЛИС	R3435
		Программирование промышленных роботов	R3435

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
		Программирование роботов	R4235с, ПрограмРоб R24 маг 1.1
		Программирование систем управления	R4220, R4251, ПСУR24 дист.маг 1.1, ПрограмСУR 24 маг 1.1
		Программы моделирования киберфизических систем	R3435, ПМКС R22 бак 1.1
		Производственная, научно-исследовательская	R3435, R3440, Производственная_НИ R22 бак
		Производственная, научно-исследовательская практика	R3335, R3343, R3380, Производственная, научно-исследовательская практика, R23
		Производственная, проектная практика	R3335
		Производственная, проектно-технологическая	R3435, R3440, Производственная_ПТ R22 бак
		Производственная, проектно-технологическая практика	R3335, R3380
		Пьезоэлектрические исполнительные устройства	R4220, ПИУ R24 маг 1.1
		Разработка и оптимизация мехатронных систем	R4235с
		Робастное управление системами с неопределенностями	РУСН R24 маг 1.1
		Робототехника	R3435
		Сенсоры систем управления	R3435, СенСУ R22 бак 1.1, СенСУ R22 бак 1.2
		Системы автоматизированного проектирования	R4235с, САП R24 маг 1.1

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
		Системы оучувствления роботов	R4233с, R4235с, COP O24M 1.1, COPo6 R24 маг 1.1
		Современная теория систем управления	R4220, R4251, CTCY R24 дист.маг 1.1, CTCY R24 маг 1.1
		Современные методы автоматического управления	R4235с, CMAУ R24 маг 1.1
		Теория автоматического управления	R3435, ТАУ R22 бак 1.1.1, ТАУ R22 бак 1.2.1
		Техническое зрение	R3435, Тех.3р R23 1.1, Тех.3р R22 бак 1.1
		Цифровая техника систем управления	R4220
		Цифровые системы управления	R4220, R4247, R4248, ЦСУ R24 маг 1.1
		Частотные методы	R3335, R3343, R3380, R3435, R3436, R3437, R3440, R3441, R3443, ЧастМет R23 1.1, ЧастМет R23 1.2, ЧастМет R23 1.3, ЧастМет R23 1.4, ЧастМет R23 1.5, ЧастМет R23 1.6
		Электронные устройства систем управления	R3435, ЭлУСУ R22

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
			бак 1.1, ЭлУСУ R22 бак 1.2, ЭлУСУ R22 бак 1.3
Комиссия №4 председатель: Лукичев Д.В. секретарь: Цветкова М.Х. члены комиссии: • Абрамчук М.В. • Демидова Г.Л. • Ловлин С.Ю. • Поляков Н.А.	Заседание №1 22.09.2025, 11:00, ZOOM	Actuators / Электрический привод	Actuators_CO П 1.1, R3444c
	Заседание №2 29.09.2025, 11:00, ZOOM	Actuators Control / Управление приводами	R4243c
	Заседание №3 03.10.2025, 11:00, ZOOM	Metrology / Метрология	Metrology_C ОП
		Активные преобразователи электроэнергетических систем	R4247, R4248, АПЭС R24 маг 1.1
		Аппаратно-программное обеспечение киберфизических систем	U4225, АПОКС Робо 2.1
		Биомехатроника и биомиметика	R4233c, R4235c, Биомех Био мим R24 маг 1.1
		Вентильно-индукторный привод энергетических систем	R4247, R4248
		Интеллектуальные преобразователи энергетических систем	R4247
		Интеллектуальные силовые преобразователи 2	ИнтелСП2 R24 маг 1.1
		Компьютерная и инженерная графика	R3235, R3237, R3241, R3335, R3342, R3436, R3437
		Методы и средства мониторинга и наладки электроприводов	R4247, R4248
		Методы искусственного интеллекта в электроэнергетических системах	R4247, R4248
		Микропроцессорные системы управления	R4247, R4248
		Микропроцессорные системы управления 2	МикроСУ2 R24 маг 1.1
		Мультиэнергетические системы	R4247, R4248

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
		Основы робототехники	U4225, ОР Робо 2.1
		Основы электротехники	V3302, ОСН.ЭЛ- ТЕХН VФО23 1.1
		Полупроводниковые преобразователи	R3435
		Приводная техника	ПриводТех R24 маг 1.1
		Прикладная механика	L3318, R3435, ПРИКЛ. МЕХ. 1.1, Приклад.мех R22 бак 1.1, Приклад.мех R23 1.1
		Сенсоры в робототехнических системах	U4225, СРС Робо 2.1
		Системы управления автоматизированным электроприводом	R4247, R4248
		Современный электропривод	R4247, R4248
		Схемотехника	Схемотехник а R24 маг 1.1
		Схемотехника систем управления	R4247, R4248
		Теоретическая механика	R3335, R3337, R3435, R3436, R3437, R3441
		Теория механизмов и машин	R3435, ТМиМ R22 бак 1.1
		Теория решения изобретательских задач	E4240, E4260, R4234с, R4235с, R4277с, Ф. ТРИЗ R24 маг 1.1
		Теория электрических цепей	Z3300
		Управление проектами	R4251
		Управление электроприводом	R4247, R4248
		Электрические машины устройств автоматики	R4247, R4248

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
		Электрический привод	R3435
		Электроинженерия 2.0	R3435
		Электроника	H3424, V3445
		Электроника и схемотехника	R3435
		Электропривод	R3435, Электропривод R22 бак 1.1, Электропривод R22 бак 2.1
		Электротехника	N3348, N3448, R3335, R3343, R3380, R3436, R3437, R3440, R3441, ЭЛТЕХ. N23 1.1.1, ЭЛТЕХ. N23 1.2.1, ЭЛТЕХ. N23 1.3.1, ЭЛТЕХ. N23 2.1.1, ЭЛТЕХ. N23 2.2.1, ЭЛТЕХ. N23 2.3.1, ЭЛТЕХ. R23 1.1.1, ЭЛТЕХ. R23 1.3.1, ЭЛТЕХ. R23 2.1.1, ЭЛТЕХ. R23 2.2.1, ЭЛТЕХ. R23 2.3.1