

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации

ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ

"НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИТМО"

РАСПОРЯЖЕНИЕ

от «25» 02 2026 года

№ 1/02

В соответствии с «Регламентом о порядке отчисления обучающихся из федерального государственного автономного образовательного учреждения высшего образования «Национальный исследовательский университет ИТМО» утверждаю следующие составы и графики заседаний комиссий факультета систем управления и робототехники по проведению повторной промежуточной аттестации у обучающихся, получивших задолженности в течение промежуточной аттестации осеннего семестра 2025/2026 учебного года (Приложение).

Декан факультета ФСУ и Р



(личная подпись)

А.А. Пыркин

(ФИО)

Приложение к распоряжению № 1/02 от " 25 " февраля 2026 года

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
Комиссия №1 председатель: Лукичев Д.В. секретарь: Цветкова М.Х. члены комиссии: • Абрамчук М.В. • Демидова Г.Л. • Ловлин С.Ю. • Поляков Н.А.	Заседание №1 27.02.2026, 11:30, ZOOM	Actuators Control / Управление приводами	ActCont (СУиА) R25 маг 1.1, R4121
	Заседание №2 06.03.2026, 11:30, ZOOM	Actuators Control Systems / Системы управления в электроприводе	Actuators Control System_СОП 1.1
	Заседание №3 13.03.2026, 11:30, ZOOM	Electrical Machines / Электрические машины	Электр.маш. /Elect.Ma
	Theoretical Mechanics / Теоретическая механика	Теормех/The or.Mechan	
	Активные преобразователи электроэнергетических систем	R4248	
	Алгоритмы интеллектуального управления энергетическими системами	АИУЭС R22 бак 1.1	
	Аппаратно-программное обеспечение киберфизических систем	U4225, АПОКС РОБО 3.1	
	Вентильно-индукторый привод энергетических систем	R4248	
	Ветрогенераторы	ВетГен R22 бак 1.1	
	Дизайн электрических машин	ДиЭлМ R22 бак 1.1	
	Интеллектуальные преобразователи энергетических систем	R4247	
	Интеллектуальные силовые преобразователи	ИнтелСП 1 (ИПС) R25 маг 1.1	
	Искусственный интеллект в электроинженерии	ИИвЭи (ЭЭ) R25 маг 1.1	
Компьютерная и инженерная графика	R3137, R3235, R3237, R3240, R3241, R3242, R3243, R3335, R3336, R3337, R3342, R3435, КИИГ R25		

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
			3135-40 1.1, КиИГ R25 3135-40 1.2, КиИГ R25 3135-40 1.4, КиИГ R25 3135-40 1.6, КиИГ R25 3141-80 1.1, КиИГ R25 3141-80 1.2, КиИГ R25 3141-80 1.4
		Конструирование узлов и деталей машин	КУДМ R22 бак 1.1
		Методы и средства мониторинга и наладки электроприводов	R4247
		Микропроцессорные системы управления	R4247, R4248, МикроСУ (ЭЭ) R25 маг 1.1
		Моделирование технических систем	МТС (ИПС) R25 маг 1.1, МТС (ЦТвП) R25 маг 1.1, МТС (ЭЭ) R25 маг 1.1, Ф.МТС R25 маг 1.1
		Научно-исследовательская работа	НИР (ЭИ/ИПС) R24 маг
		Основы робототехники	U4225, ОснРОБО 3.1
		Основы электротехники	L3416, V3302, V3403
		Полупроводниковые преобразователи	R3440, R3443, ПолПреоб (ЭЭ) R25 маг 1.1
		Прикладная механика	L3216, R3335, Прик.Мех L24 1.1.1
		Программирование систем управления	ПроГСУ 1 (ИПС) R25 маг 1.1
		Производственная практика	Производ (ИПС) R24 маг,

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
			Производ (ЭИ) R24 маг
		Реализация (Часть I)	Реализация I R24 маг
		Реализация (Часть II)	Реализация II R24 маг
		CAD системы	CAD системы (ЭЭ) R25 маг 1.1
		Сенсоры в робототехнических системах	U4225, СенсРС РОБО 3.1
		Системы управления автоматизированным электроприводом	R4247
		Системы управления приводных систем	СУПС (ИПС) R25 маг 1.1
		Современный электропривод	R4247
		Схемотехника	Схемотехника (ЭЭ) R25 маг 1.1
		Теоретическая механика	R3235, R3240, R3242, R3243, R3335, R3336, R3337, R3340, R3435, R3443, ТеорМех 1 R24 3235,37,38 1.1, ТеорМех 2 R24 3235,37,38 2.1, ТеорМех 3 R24 3240-80,36 3.1, ТеорМех 4 R24 3240-80,36 4.1
		Теория механизмов и машин	R3435
		ТРИЗ	ТРИЗ (ИПС) R25 маг 1.1
		Управление проектами	R4251
		Управление электроприводом	УпрЭл (ЭЭ) R25 маг 1.1

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
		Устройства защиты и автоматики	УЗиА R22 бак 1.1
		Цифровой электропривод	ЦифЭлПр R22 бак 1.1
		Электрические машины	ЭлМаш (ЭЭ) R25 маг 1.1
		Электрические машины устройств автоматики	R4247
		Электрический привод	R3440, R3443, ЭлектроПрив R23 бак 1.1
		Электроинженерия 2.0	R3440, R3443
		Электромоторы	ЭлектроМ 1 (ИПС) R25 маг 1.1
		Электроника	Н3321, Электрон. V24 1.1
		Электропривод	R3435
		Электротехника	N3345, N3347, N3348, N3351, R3335, R3336, R3337, R3380, ЭЛТ Н33 1.1
		Энергетика	Энергетика R22 бак 1.1
<p>Комиссия №2 председатель: Литвиненко Ю.А.</p> <p>секретарь: Потемина Н.С.</p> <p>члены комиссии: • Богомолов В.В. • Золотаревич В.П. • Моторин А.В.</p>	<p>Заседание №1 04.03.2026, 15:00, пер. Гривцова, д.14-16, лит.А ауд.445</p> <p>Заседание №2 13.03.2026, 14:00, пер. Гривцова, д.14-16, лит.А ауд.445</p>	<p>Автоматизация проектирования гироскопических приборов</p> <p>Изготовление и испытания навигационных датчиков и систем</p> <p>Инерциальные и интегрированные навигационные системы</p> <p>Комплексная обработка навигационной информации</p> <p>Математические основы теории оценивания</p> <p>Моделирование информационно-навигационных систем</p> <p>Моделирование технических систем</p>	<p>АвтоПП R22 бак 1.1</p> <p>ИИНДиС R22 бак 1.1</p> <p>ИИНС R22 бак 1.1</p> <p>КОНИ (НиУД) R25 маг 1.1</p> <p>R3441</p> <p>МИНС (НиУД) R25 маг 1.1</p> <p>МТС (НиУД) R25 маг 1.1</p>

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
		МЭМС датчики	МЭМС R22 бак 1.1
		Навигация робототехнических подвижных объектов	НРПО (НиУД) R25 маг 1.1
		Надежность и диагностика технических систем	НиДТС (НиУД) R25 маг 1.1
		Оптические гироскопы	ОптГир R22 бак 1.1
		Основы инерциальной и спутниковой навигации	ОснИСН (НиУД) R25 маг 1.1
		Принципы построения приборов ориентации	ПППО R22 бак 1.1
		Системы управления и навигации необитаемых подвижных аппаратов	СУиННПА (НиУД) R25 маг 1.1
		Спутниковые навигационные системы	СпутНаС R22 бак 1.1
<p>Комиссия №3 председатель: Власов С.М. секретарь: Краснов А.Ю.</p> <p>члены комиссии: • Голубев А.К. • Зименко К.А. • Маргун А.А. • Парамонов А.В. • Пашенко А.В.</p>	<p>Заседание №1 03.03.2026, 10:00, пер. Гривцова, д.14-16, лит.А ауд.446</p> <p>Заседание №2 10.03.2026, 10:00, пер. Гривцова, д.14-16, лит.А ауд.446</p> <p>Заседание №3 13.03.2026, 11:00, пер. Гривцова, д.14-16, лит.А ауд.446</p>	Adaptive and Robust Control / Адаптивное и робастное управление	Adaptive and Robust Control_СОП 1.1
		Automatic Control Theory / Теория автоматического управления	АСТ / ТАУ, Automatic Control Theory_СОП 1.1, R3444c
		Biomechatronics and Biomimetics / Биомехатроника и биомиметика	R4236c
		Challenges and Approaches of Modern Robotics / Задачи и подходы современной робототехники	ChAMRob (РиИИ) R25 маг 1.1, R4236c, R4237c
		Computer Aided Design / Системы автоматизированного проектирования	CAD / САП
		Computer Vision / Компьютерное зрение	R4236c
		Computer-Aided Design / Системы автоматизированного проектирования	R4237c
		Control Systems Programming / Программирование систем управления	CSP (СУиА) R25 маг 1.1, R4121
		Deep Learning / Глубокое обучение	R4237c

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
		Design and Optimization of Mechatronic Systems / Разработка и оптимизация мехатронных систем	DOMS (RobAI) R24 маг 1.1, R4237c
		Digital and Microcontroller Devices / Цифровая и микроконтроллерная техника	Digital and Microcontroller Devices_СОП 1.1
		Digital Control Systems / Цифровые системы управления	R4143c
		Discrete Control Systems / Дискретные системы управления	Discrete Control Systems_СОП 1.1
		Dynamic Systems Simulation / Моделирование динамических систем	DSS / МДС, R3444c
		Identification Theory / Теория идентификации	Identification Theory_СОП 1.1
		Image Processing / Обработка изображений	R3244c
		Informatics / Информатика	Informatics / Информатика
		Information Sensors / Преобразователи информации	Information Sensors_СОП 1.1
		Introduction to Professional Activity / Введение в профессиональную деятельность	IPA / ВПД
		Machine Learning in Robotics / Методы машинного обучения в робототехнике	MLinR (RobAI) R24 маг 1.1, R4236c, R4237c
		Mathematical Basics of the Systems Theory / Математические основы теории систем	Мат.осн. теор.сист.
		Metrology / Метрология	Metrology_СОП
		Microcontroller Systems / Микроконтроллерные системы	MicroSyst (СУиА) R25 маг 1.1, R4121
		Modern Control Systems / Современные методы автоматического управления	MCS (RobAI) R24 маг 1.1, R4236c
		Modern Control Theory /	МСТ (СУиА)

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
		Современная теория систем управления	R25 маг 1.1, R4121, R4143c
		Nonlinear Control Systems / Нелинейные системы управления	Nonlinear Control Systems_CO П 1.1
		Optimal Control / Теория оптимального управления	Optimal Control 1.1
		Principles of Circuit / Основы схемотехники	Principles of Circuit_COП, R3344c
		Research Internship / Научно-исследовательская работа	R Internship (A&C) R24 маг, R Internship (RobAI) R24 маг, R4236c, R4237c, Research Internship (РиИИ) R25 маг
		Robot Motion Planning and Control / Планирование траекторий и управление роботами	R4236c, R4237c
		Robot Programming / Программирование роботов	R4236c, RobProg (РиИИ) R25 маг 1.1
		Robots Modeling and Identification / Моделирование и идентификация роботов	R4236c, R4237c, RobMId (РиИИ) R25 маг 1.1
		Simulation of Robotic Systems / Имитационное моделирование робототехнических систем	SofRobS (РиИИ) R25 маг 1.1
		Tech Project Internship / Производственная, проектно-конструкторская практика	TP Internship (RobAI) R24 маг
		Tech Project Internship / Производственная, проектно-технологическая	TP Internship (A&C) R24 маг
		Technical Systems Modeling / Моделирование технических систем	R4121, TSM (СУиА) R25 маг 1.1
		Адаптивное и робастное управление	R4220, R4251, АдиРУ 1 (ИПС) R25

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
			маг 1.1, АдиРобУп R22 бак 1.1.1, АдиРобУп R22 бак 1.2.1
		Алгоритмы ориентации в пространстве	R3335
		Аппаратное обеспечение робототехнических систем	R4235с
		Бессенсорное управление	R4220
		Биомехатроника и биомиметика	R4235с
		Введение в профессиональную деятельность. Проектная деятельность	R3235, R3236, R3242, R3243, R3280, R3335, R3336, R3337, R3342, R3435, R3441, R3443
		Глубокое обучение	R4235с
		Дискретные системы управления	ДиСиУп R22 бак 1.1.1, ДиСиУп R22 бак 1.2.1
		Задачи и подходы современной робототехники	R4234с, R4235с, ЗиПСРоб (РиИИ) R25 маг 1.1
		Имитационное моделирование робототехнических систем	R4235с, ИМРобС (РиИИ/САУи Р) R25 маг 1.1
		Компьютерное зрение	R4234с
		Линейные системы автоматического управления	R3335, R3336, R3337, R3435, R3440, R3441, R3442, R3443, Лин САУ R23 бак 1.1.1, Лин САУ R23 бак 1.1.2,

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
			Лин САУ R23 бак 1.1.3, Лин САУ R23 бак 1.1.4, Лин САУ R23 бак 1.1.5
		Машинное обучение и нейронные сети	R4251
		Методы машинного обучения в робототехнике	R4234с, R4235с, ММОВР (РиИИ) R24 маг 1.1
		Микропроцессорная техника	МикроТех (ИПС) R25 маг 1.1
		Моделирование динамических систем	R3335, R3435, МоДиС R23 бак 1.1
		Моделирование и идентификация роботов	R4234с, R4235с, МИДРоб (РиИИ) R25 маг 1.1
		Моделирование технических систем	R3440, R3443, R4121, R4220, МТС (СУиА/САУ иР) R25 маг 1.1, МоТехС R23 бак 1.1
		Научно-исследовательская работа	R4234с, R4235с, R4251, НИР (АиУ) R24 маг, НИР (РиИИ) R24 маг, НИР (РиИИ) R25 маг, НИР (САиУ) R24 маг
		Нелинейные системы управления	НелСиУп R22 бак 1.1
		Операционная система ROS	R3235, R3240, R3280, R3335, ОС ROS R

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
			бак R24 2.1, ОС ROS R бак R24 2.2, ОС ROS R бак R24 2.3, ОС ROS R бак R24 2.4, Ф. ОС ROS R23 R22 бак 1.3
		Оптимальное управление	R4220
		Основы проектной деятельности	R3235, R3236, R3240, R3241, R3242, R3243, R3280, R3335, R3336, R3337, R3340, R3435, R3440, R3443
		Планирование траекторий движения	ПланТраД R22 бак 1.1, ПланТраД R22 бак 1.2, ПланТраД R22 бак 1.3
		Планирование траекторий и управление роботами	R4234с, R4235с
		Построение научной работы	R3235, R3236, R3240, R3241, R3242, R3243, R3280, R3335, R3336, R3337, R3340, R3435, R3440, R3442, R3443
		Практическая линейная алгебра	R3235, R3237, R3240, R3242, R3243, R3335, R3336, R3337, R3340,

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
			R3380, R3435, R3440, R3441, R3442, R3443, ПЛА R24 1.1, ПЛА R24 1.2, ПЛА R24 1.3, ПЛА R24 1.4, ПЛА R24 1.5, ПЛА R24 1.6, ПЛА R24 1.7, ПЛА R24 1.8, ПЛА R24 1.9
		Прикладной искусственный интеллект	R3336, R3337, R3435, R3441, Прик ИИ R23 бак 1.1, Прик ИИ R23 бак 1.2, Прик ИИ R23 бак 2.1
		Программирование микроконтроллеров	ПрогМикро R бак 1.1, ПрогМикро R бак 1.2, ПрогМикро R бак 1.3, ПрогМикро R бак 1.5
		Программирование ПЛИС	R3335, Прог ПЛИС R бак 1.1, Прог ПЛИС R бак 1.2, Прог ПЛИС R бак 1.3, Прог ПЛИС R бак 1.4, Ф.Прог ПЛИС R бак 1.1
		Программирование промышленных роботов	R3335
		Программирование роботов	R4235с, ПрогРоб (РиИИ) R25 маг 1.1
		Программирование систем управления	R4121, R4220, R4251, ПрогСУ (СУиА) R25 маг 1.1,

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
			ПрогСУ 1 (ИПС) R25 маг 1.1
		Программное обеспечение промышленных роботов	ПрогОПР (САУиР) R25 маг 1.1
		Производственная, научно-исследовательская	R3435
		Производственная, научно-исследовательская практика	R3335, R3336, R3337
		Производственная, проектная практика	R3335, R3336, R3337, R3342, R3343, R3380
		Производственная, проектно-конструкторская	R3435, R3440, R3442
		Производственная, проектно-конструкторская практика	R4234с, Производ (РиИИ) R24 маг
		Производственная, проектно-технологическая	Производ (АиУ) R24 маг
		Производственная, проектно-технологическая практика	R3336, R3337
		Производственная, производственно-технологическая практика	Производ (САиУ) R24 маг
		Промышленная робототехника	ПромРоб (ЦТвП) R25 маг 1.1, ПромРоб (ЦТвП) R25 маг 1.2
		Промышленные системы управления	ПромСУ (САУиР) R25 маг 1.1
		Пьезоэлектрические исполнительные устройства	R4121, R4220, ПьезоИУ (СУиА) R25 маг 1.1
		Разработка и оптимизация мехатронных систем	R4235с, РОМС (РиИИ) R24 маг 1.1
		Разработка мобильных робототехнических платформ	РМРП (САУиР) R25

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
			маг 1.1
		Робастное управление системами с неопределенностями	R4251
		Робототехника	R3335, R3435, R3442
		Системный анализ	СистАн 1 (ИПС) R25 маг 1.1
		Системы очувствления роботов	O4250, СОР O24M 1.1
		Современная теория систем управления	R4121, R4220, R4251, СТСУ (СУиА/САУ иР) R25 маг 1.1, СТСУ 1 (ИПС) R25 маг 1.1
		Современные методы автоматического управления	R4234с, СМАУ (РиИИ) R24 маг 1.1
		Специальные разделы теории автоматического управления	СпецРТАУ (САУиР) R25 маг 1.1
		Схемотехника систем управления	R4248
		Теория автоматического управления	M33391, R3435
		Теория идентификации	ТеорИдент R22 бак 1.1
		Теория оптимального управления	ТеорОптУпр R22 бак 1.1, ТеорОптУпр R22 бак 1.2
		Теория решения изобретательских задач	R4234с, R4235с, Ф. ТРИЗ R24 маг 1.1, Ф.ТРИЗ R25 маг 1.1
		Теория систем автоматического управления	ТСАУ E4160 1.1
		Техническое зрение	R3335
		Цифровая схемотехника	ЦХ Н34 1.1
		Цифровая техника систем	R4121,

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
		управления	ЦифТехСУ (СУиА) R25 маг 1.1
		Цифровые системы управления	R4220, R4247
		Частотные методы	R3335, R3336, R3337, R3340, R3343, R3380, R3435, R3440, R3441, R3442, R3443, ЧастМет R23 1.1, ЧастМет R23 1.2, ЧастМет R23 1.3, ЧастМет R23 1.4, ЧастМет R23 1.5, ЧастМет R23 1.6
<p>Комиссия №4 председатель: Андреев Ю.С. секретарь: Третьяков С.Д. члены комиссии: • Афанасьев М.Я. • Беркутов И.В. • Быченко В.А. • Егоров Р.А. • Ильинский А.В. • Кинжагулов И.Ю. • Крылова А.А. • Лукьянов Г.Н. • Моторин А.С.</p>	<p>Заседание №1 06.03.2026, 11:30, ZOOM Заседание №2 13.03.2026, 11:30, ZOOM</p>	Электроника и схемотехника	R3335, Ф.Элек и Схем R бак 1.1, Элек и Схем R бак 1.1, Элек и Схем R бак 1.2, Элек и Схем R бак 1.3, Элек и Схем R бак 1.4
		Электронные устройства систем управления	R3435
		Automation of Technological Preproduction Activities / Автоматизация технологической подготовки производства	АТРА (ЦТвП) R25 маг 1.1
		Basics of Digital Manufacturing / Основы цифрового производства	BDM / ОЦП, BofDM (ЦТвП) R25 маг 1.1
		Cyber Physical Systems and Technologies / Киберфизические системы и технологии	FCPSandT R24 маг 1.1, R4143c
		Future Things Design / Дизайн	FTD (ЦТвП)

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
<ul style="list-style-type: none"> • Пирогов А.В. • Помпеев К.П. • Тимофеева О.С. • Федоров А.В. 		вещей будущего	R25 маг 1.1
		Principles of cyber-physical systems design / Основы проектирования киберфизических систем	R3244с
		Programming in Python / Программирование на Python	PinPython (ЦТвП) R25 маг 1.1
		Scientific Index Search / Научный поиск	SciIndS (ЦТвП) R25 маг 1.1
		Technological Innovations in Manufacturing / Технологические инновации в производстве	TechInM (ЦТвП) R25 маг 1.1
		Автоматизация технологических процессов и производств	АТПП (ЦТвП) R25 маг 1.1, АвтоТПП R22 бак 1.1
		Автоматизация технологической подготовки производства	АвтоматТПП R22 бак 1.1
		Автоматизированные системы проектирования электронных устройств	АвтоСПЭУ R22 бак 1.1
		Аддитивные технологии	R3335, АдТех R23 бак 1.1
		Введение в профессиональную деятельность. Знакомство с индустриальными партнерами	R3235, R3236, R3240, R3242, R3243, R3280, R3335, R3336, R3337, R3340, R3342, R3380, R3435, R3441, R3443
		Киберфизические системы и технологии	КСТ F4173 1.1, Ф.КСиТ R25 маг 1.1
		Материаловедение	R3335, МатВед R23 бак 1.1
Методология научных и инженерных исследований	R4277с, МНИИ		

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
			(ЦТвП) R25 маг 1.1
		Метрология, обеспечение качества и сертификация	R3335
		Метрология, стандартизация и сертификация	R4277с
		Моделирование и прототипирование	R3235, R3240, R3280, R3335, R3340, R3380, Ф.МиПТ R24 1.1
		Моделирование процессов производства изделий из полимерных материалов	МППИПМ R22 бак 1.1
		Научно-исследовательская работа	НИР (ЦТвП) R24 маг
		Оборудование с числовым программным управлением и разработка управляющих программ	ОЧПУРУП L34 1.1.1
		Операционная система Linux	R3235, R3240, R3280, R3335, R3380, ОС Linux R бак R25 R24 1.1, ОС Linux R бак R25 R24 1.2, ОС Linux R бак R25 R24 1.3, ОС Linux R бак R25 R24 1.4, ОС Linux R бак R25 R24 1.5, ОС Linux R бак R25 R24 1.6, ОС Linux R бак R25 R24 1.7, ОС Linux R бак R25 R24 1.8
		Организация цифрового производства	ОЦП (ЦТвП) R25 маг 1.1, ОЦП (ЦТвП)

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
			R25 маг 1.2
		Основы взаимозаменяемости	R3335, R3336, R3337, R3338, R3340, R3342, R3380, ОснВзаим R23 бак 1.1, Ф.ОснВзаим R23 бак 1.1
		Основы проектирования киберфизических систем	M33391
		Основы проектирования приборов и систем	H4262с
		Основы цифрового производства	R3335, R3435, R3441, ОснЦифПро R бак 1.1, ОснЦифПро R бак 1.2, ОснЦифПро R бак 1.3
		Приводные системы в мехатронике	ПСвМ R22 бак 1.1.1
		Программирование на Python	R3137, R3140, R3235, R3240, R3242, R3243, R3280, R3335, R3336, R3337, R3441, R3443, Пр. Python R25 1.1, Пр. Python R25 1.2, Пр. Python R25 1.3, Пр. Python R25 1.4, Пр. Python R25 1.5, Пр. Python R25 1.6, Пр. Python R25 1.9
		Программирование оборудования с ЧПУ (базовый уровень)	R3335, R3336, R3337,

Состав и номер комиссии	Сроки заседания/ место проведения комиссий	Дисциплины	Группы
			R3338, R3340, R3342, R3380
		Программирование оборудования с ЧПУ (продвинутый уровень)	ПОсЧПУ (прод) R22 бак 1.1
		Программирование промышленных логических контроллеров	R3335
		Производственная, производственно-технологическая практика	Производ (ЦТвП) R24 маг
		Производственные технологии	ПроизвТех R22 бак 1.1.1
		Промышленный интернет вещей и сервисов	ПИВС F4273 1.1
		Сенсоры, сенсорные сети и датчики	СССиД (ЦТвП) R25 маг 1.1
		Системы автоматизированного проектирования	H4262с, САП.Nмаг. 1.1
		Статистические методы в инженерных исследованиях	N3345, СМИИ_ТЗИ_ N3 1.2, СМИИ_ТЗИ_ N3 2.1, СМИИ_ТЗИ_ N3 2.2
		Технологии обработки конструкционных и полимерных материалов	R4277с